

Затверджую
Проректор з наукової роботи
Національного університету
кораблебудування
імені адмірала Макарова
д-р техн. наук, професор



Г. В. Павлов

«8» червня 2026 р.

ВИСНОВОК

розширеного фахового семінару кафедри теорії та проектування суден
Національного університету кораблебудування імені адмірала Макарова
щодо наукової новизни, теоретичного та практичного значення результатів
дисертаційної роботи Тарчука Андрія Андрійовича “Удосконалення проектування
автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів
морської критичної інфраструктури”, поданої на здобуття наукового ступеня
доктора філософії за спеціальністю 135 – Суднобудування, галузь знань 13 –
Механічна інженерія

Витяг

з протоколу № 1 засідання розширеного фахового семінару кафедри теорії та
проектування суден Національного університету кораблебудування
імені адмірала Макарова

від «8» червня 2026 року

ПРИСУТНІ:

1. Некрасов Валерій Олександрович, д-р. техн. наук, професор, завідувач кафедри теорії та проектування суден.
2. Коростильов Леонтій Іванович, д-р. техн. наук, доцент, завідувач кафедри будівельної механіки та конструкції корпусу корабля.
3. Казимиренко Юлія Олексіївна, д-р. техн. наук, професорка, завідувачка кафедри матеріалознавства і технології металів.

4. Блінцов Володимир Степанович, д-р. техн. наук, професор, професор кафедри автоматики та електрообладнання Херсонського навчально-наукового інституту.

5. Слободян Сергій Олегович, канд. техн. наук, професор НУК, проректор з науково-педагогічної діяльності.

6. Карпеченко Антон Анатолійович, канд. техн. наук, доцент, директор Кораблебудівного навчально-наукового інституту.

7. Кротов Олександр Іванович, канд. техн. наук, професор НУК, професор кафедри теорії та проектування суден.

8. Пашенко Юрій Миколайович, канд. техн. наук, доцент, доцент кафедри теорії та проектування суден.

9. Ястреба Олексій Петрович, канд. техн. наук, доцент кафедри теорії та проектування суден.

10. Литвиненко Дмитро Юрійович, канд. техн. наук, доцент кафедри будівельної механіки та конструкції корпусу корабля.

11. Соков Валерій Миколайович, канд. техн. наук, ст. викладач кафедри будівельної механіки та конструкції корпусу корабля.

12. Нужний Сергій Миколайович, канд. техн. наук, доцент, завідувач кафедри комп'ютерних технологій та інформаційної безпеки.

13. Костенко Дмитро Валерійович, канд. техн. наук, доцент, завідувач кафедри електричної інженерії та роботизованих комплексів.

14. Клочков Олександр Павлович, канд. техн. наук, доцент кафедри електричної інженерії та роботизованих комплексів.

15. Войтасик Андрій Миколайович, канд. техн. наук, доцент кафедри електричної інженерії та роботизованих комплексів.

16. Грудініна Ганна Сергіївна, канд. техн. наук, доцент кафедри електричної інженерії та роботизованих комплексів.

17. Сірівчук Андрій Сергійович, канд. техн. наук, доцент кафедри комп'ютерних технологій та інформаційної безпеки.

18. Миронов Олександр Григорович, завідувач лабораторіями.

З присутніх: 4 доктори наук та 13 кандидатів наук – фахівці за профілем представленої дисертації.

Голова засідання – Некрасов Валерій Олександрович, д-р. техн. наук, професор, завідувач кафедри теорії та проектування суден.

ПОРЯДОК ДЕННИЙ:

Обговорення дисертації аспіранта кафедри теорії та проектування суден Тарчука Андрія Андрійовича на тему “ Удосконалення проектування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів морської

критичної інфраструктури ”, представленої на здобуття наукового ступеня доктора філософії за спеціальністю 135 – Суднобудування, галузь знань 13 – Механічна інженерія.

Науковий керівник – Блінцов В.С., д-р техн. наук, професор, професор кафедри автоматики та електрообладнання Херсонського навчально-наукового інституту НУК.

Тему дисертації “Удосконалення проектування засобів морської робототехніки для охорони об’єктів морської критичної інфраструктури ” затверджено 25.11.2022 на засіданні Вченої ради Національного університету кораблебудування імені адмірала Макарова, протокол №10 від 25 листопада 2022 р. Тему дисертації змінено на “Удосконалення проектування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів морської критичної інфраструктури” на засіданні Вченої ради Національного університету кораблебудування імені адмірала Макарова, протокол № 4 від 30 квітня 2026 р. Роботу виконано на кафедрі теорії та проектування суден Національного університету кораблебудування імені адмірала Макарова.

СЛУХАЛИ: доповідь аспіранта кафедри теорії та проектування суден Тарчука Андрія Андрійовича за матеріалами дисертації: “Удосконалення проектування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів морської критичної інфраструктури”.

По доповіді було задано 16 запитань, на які доповідач дав правильні та ґрунтовні відповіді. Питання задавали: д.т.н., проф. Некрасов В.О., к.т.н., доц. Пашенко Ю.М., д.т.н., проф. Казимиренко Ю.О., к.т.н., доц. Войтасик А.М., к.т.н., доц. Нужний С. М., д.т.н., проф. Коростильов Л.І., к.т.н., доц. Ястреба О.П., к.т.н., доц. Костенко Д.В.

ВИСТУПИ ПРИСУТНІХ:

З характеристикою наукової зрілості здобувача виступив науковий керівник - доктор технічних наук, професор Блінцов В.С. У своєму виступі він відмітив успішне виконання аспірантом індивідуального навчального плану та індивідуального плану наукової роботи, дисертація якого є результатом самостійного дослідження та завершеною науковою працею, містить наукову новизну та виконана на належному науковому рівні. У виступі відзначив, що особливої уваги заслуговує той факт, що у своїй роботі здобувач розв’язав актуальну прикладну наукову задачу розроблення теоретичних основ проектування автономних ненаселених підводних апаратів з буксированими радіобуями як складової роботизованої технології охорони об’єктів морської

критичної інфраструктури. Далі він зазначив, що актуальність дослідження підтверджена реальними умовами – проведення експериментальних досліджень моделі дугового крила у гідродинамічній трубі Інституту гідромеханіки НАН України. У цьому контексті напрацювання здобувача Тарчука А.А. мають вагоме прикладне значення.

З оцінкою дисертаційної роботи Тарчука А.А. виступила докторка технічних наук, професорка Казмиренко Ю.О. Вона зазначила, що тема представленого дослідження є актуальною, присвячена вирішенню важливого науково-практичного завдання розроблення теоретичних основ проектування автономних ненаселених підводних апаратів з буксируваними радіобуями як складової роботизованої технології охорони об'єктів морської критичної інфраструктури, та відповідає сучасним викликам в цій галузі. Відмітила, що робота є складовою частиною Угоди про наукове та науково-технічне співробітництво з Державним науково-дослідним інститутом випробувань і сертифікації озброєння та військової техніки та в рамках госпдоговірної науково-дослідної роботи №2358 «Розробка концепції та організаційно-технічних вимог до проектування і будівництва засобів морської робототехніки оборонного призначення», шифр «ЗМР-1», що підвищує її прикладне значення. Винесені на захист результати дисертації повністю пройшли апробацію. Основні положення дисертації відображено у чотирьох наукових статтях в періодичних наукових виданнях, з них три статті у журналах категорії «Б» та одна стаття – у міжнародному науковому періодичному виданні, яке індексується у бібліографічній базі SCOPUS (Q2). За темою дисертації зроблено 8 доповідей на міжнародних і всеукраїнських науково-технічних конференціях, з яких матеріали 2-х конференцій опубліковані у видавництві Євросоюзу «Springer», що підтверджує достовірність і вагомість отриманих результатів дослідження. У роботі відчутний системний і комплексний підхід: представлено як теоретичну, так і експериментальну частини, а також проведено зіставлення результатів моделювання з експериментальними даними. Було висловлено деякі зауваження які мають рекомендаційний характер і не знижують наукової цінності роботи. У цілому дисертаційна робота Тарчука А.А. відповідає національним вимогам МОН до наукових кваліфікаційних праць на здобуття наукового ступеня доктора філософії та може бути рекомендована до захисту у разовій спеціалізованій вченій раді.

З оцінкою дисертаційної роботи Тарчука А.А. виступив доктор технічних наук, професор Коростильов Л.І. У своєму виступі він наголосив, що представлене здобувачем дисертаційне дослідження має вагому експериментальну складову, а отримані результати експериментальних досліджень узгоджуються з теоретичними моделями та обґрунтуваннями, що свідчить про цілісність, глибину та достовірність результатів дисертаційного дослідження Тарчука А.А. Зазначено, що

робота містить нові науково обґрунтовані результати проведених здобувачем досліджень, які мають істотне значення для розробки концепції та організаційно-технічних вимог до проєктування і будівництва засобів морської робототехніки. У якості дискусійного питання відмічена важливість розгляду взаємодії в системі «радіобуй-підводний апарат» особливо з урахуванням вітру та хвиль. Дисертація є завершеним науковим дослідженням, виконана методологічно правильно з використанням сучасних методів теоретичних і експериментальних досліджень. Всі завдання дисертаційного дослідження повністю виконано. Є перспективи подальшого розвитку наукової діяльності. Дисертаційна робота Тарчука А.А. відповідає національним вимогам МОН до наукових кваліфікаційних праць на здобуття наукового ступеня доктора філософії.

З оцінкою дисертації також виступили: канд. техн. наук, проф. Слободян С.О., канд. техн. наук, доц. Нужний С. М., канд. техн. наук, доц. Войтасік А.М., канд. техн. наук, доц. Костенко Д.В, канд. техн. наук, доц. Клочков О.П., які зазначили високий науковий рівень дисертації, ретельність опрацювання складного і актуального науково-прикладного завдання, а саме проєктування автономних ненаселених підводних апаратів з буксированими радіобуями як складової роботизованої технології охорони об'єктів морської критичної інфраструктури. У роботі отримано нові науково-практичні результати, що відповідають поставленій меті дослідження, а також необхідному рівню дисертаційних досліджень на здобуття ступеня доктора філософії за спеціальності 135 – Суднобудування. Дисертація оформлена якісно та пройшла перевірку на відсутність академічного плагіату. Здобувач отримав достатню освітню підготовку в університеті та оволодів необхідними для виконання досліджень методами, підходами та сучасними програмними комплексами. У ході обговорення дисертації до неї не було висунуто жодних зауважень щодо суті самої роботи. У цілому, дисертаційна робота Тарчука А.А. відповідає вимогам до наукових кваліфікаційних праць на здобуття наукового ступеня доктора філософії.

УХВАЛИЛИ: прийняти такий висновок про наукову новизну, теоретичне та практичне значення результатів дисертаційного дослідження Тарчука А.А. “Удосконалення проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об'єктів морської критичної інфраструктури”:

1. Актуальність вибраної теми досліджень.

Актуальність дисертаційної роботи обумовлена необхідністю швидкого впровадження у морську практику новітніх досягнень підводної робототехніки охоронного призначення та формування внутрішнього ринку передових морських безекіпажних транспортних, природоохоронних, охоронних та оборонних технологій. Розробка і створення нових засобів морської робототехніки належить

до ключових напрямків модернізації українського суднобудування, що поєднує економіку, безпеку, науку та освіту в єдину систему інноваційного розвитку водотранспортної галузі України.

2. Зв'язок теми дисертації з державними програмами, науковими напрямками університету та кафедри.

Тема дисертації відповідає науковому напрямку кафедри теорії та проектування суден та спеціальності 135 – Суднобудування. Дисертаційну роботу виконано у 2022-2026 рр. на базі Національного університету кораблебудування імені адмірала Макарова відповідно до напрямків роботи кафедри теорії та проектування суден. Є складовою частиною госпдоговірної науково-дослідної роботи №2358 «Розробка концепції та організаційно-технічних вимог до проектування і будівництва засобів морської робототехніки оборонного призначення», 2023-24 рр., де автор брав участь в якості виконавця.

3. Достовірність та обґрунтованість отриманих результатів та запропонованих автором рішень, висновків, рекомендацій

забезпечена коректністю постановки завдань дослідження, використанням системного підходу до формулювання завдань концептуального, зовнішнього і внутрішнього проектування морської робототехніки та коректністю проведення експериментальних досліджень моделі дугового крила у гідродинамічній трубі Інституту гідромеханіки НАН України.

4. Ступінь новизни основних результатів дисертації порівняно з відомими дослідженнями аналогічного характеру.

1. Вперше на основі системного аналізу загроз об'єктам морської критичної інфраструктури, що розташовані на мілководних акваторіях, запропоновано концепцію двохланкової автономної підводної системи типу «Автономний ненаселений підводний апарат – Буксирований радіобуй з дуговими несучими поверхнями» для охорони цих об'єктів, що забезпечує стабільність двостороннього інформаційного обміну з береговим центром керування, зменшення енергетичних витрат та підвищення якості виконання охоронних місій.

2. Вперше отримано експериментальні залежності коефіцієнтів підйомної сили та опору для шорсткої та шліфованої дугових несучих поверхонь (крил) буксированого радіобуя при різних кутах атаки, які підтверджують їх ефективність як елемента конструкції автономної підводної системи типу «Автономний ненаселений підводний апарат – Буксирований радіобуй з дуговими несучими поверхнями». Результати випробувань моделі шорсткої несучої поверхні в гідродинамічній трубі свідчать, що в діапазоні кутів атаки до 18° реалізується безвідривне обтікання і залежність коефіцієнта підйомної сили від кута атаки крила $C_y = f(\alpha)$ має прямо пропорційний характер. При цьому максимальний коефіцієнт підйомної сили досягає величин 0,9. Результати випробувань моделі

шліфованої несучої поверхні в гідродинамічній трубі свідчать, що прямо пропорційний характер залежності коефіцієнта підйимальної сили від кута атаки крила $C_y=f(\alpha)$ зберігається до кутів атаки майже 25° , а максимальний коефіцієнт підйимальної сили досягає величин 1,0, що утворює теоретичну основу для проєктування такого засобу підводної робототехніки.

3. На основі застосування системного підходу удосконалено методологію концептуального та зовнішнього проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з буксируванням радіобуєм шляхом формулювання чотирьох взаємопов'язаних підмножин завдань концептуального проєктування, які містять конструктивно-компоновочні та гідродинамічні завдання, завдання оцінки економії енерговитрат рушійного комплексу такого апарата, інформаційно-комунікаційні та керуючі завдання і завдання ефективного застосування такого апарата, що утворює науково-методологічну основу зовнішнього проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з буксируванням радіобуєм та може бути використано для оцінки перспективності його створення та визначення технічних вимог для подальших етапів проєктування.

4. На основі системного підходу удосконалено методологію внутрішнього проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з буксируванням радіобуєм шляхом формулювання генеральної множини основних завдань внутрішнього проєктування та підмножини основних наукових задач для їх виконання, які ґрунтуються на чотирьох системних критеріях «Матерія», «Енергія», «Інформація» та «Корисна функція», що утворює науково-методологічну основу внутрішнього проєктування такого виду підводної робототехніки.

5. Перелік наукових праць, які відображають основні наукові результати дисертації.

Публікації, в яких опубліковано основні наукові результати дисертації:

1. Блінцов В.С., Тарчук А.А., Трибулькевич В.В. Проектні задачі створення засобів морської робототехніки для охорони та захисту об'єктів морської критичної інфраструктури. Науковий вісник Херсонської державної морської академії № 1 (28), 2024. С. 79-91. DOI: 10.33815/2313-4763.2024.1.28.079-091 (входить до переліку наукових фахових видань України категорії Б)

2. Volodymyr S. Blintsov, Heorhii V. Babkin, Dmytro V. Kostenko, Volodymyr Moroz, Vitalii Korobov, Andrii Tarchuk. Design and Application of Marine Robotics with a Communication Buoy. POLISH MARITIME RESEARCH 4 (128) 2025 Vol. 32; pp. 142-149. DOI:10.2478/pomr-2025-0057 (індексується у наукометричних базах Scopus, квартиль Q2)

3. Блінцов В.С., Тарчук А.А. Завдання зовнішнього проєктування підводного робота для охорони об'єктів морської критичної інфраструктури на мілководних

морських акваторіях. Збірник наукових праць НУК, №3, 2025. С. 21-30. DOI [https://doi.org/10.15589/znp2025.3\(501\).4](https://doi.org/10.15589/znp2025.3(501).4) (входить до переліку наукових фахових видань України категорії Б).

4. Блінцов В.С., Тарчук А.А. Завдання внутрішнього проектування підводного апарата з радіобуєм для охорони об'єктів морської критичної інфраструктури на мілководних морських акваторіях. Збірник наукових праць НУК, №4, 2025. С. 3-12. DOI [https://doi.org/10.15589/znp2025.4\(502\).1](https://doi.org/10.15589/znp2025.4(502).1). (входить до переліку наукових фахових видань України категорії Б).

Публікації, які засвідчують апробацію матеріалів дисертації:

5. Блінцов В.С., Тарчук А.А.(2022). Сучасні задачі створення і застосування засобів морської робототехніки в інтересах України. – Інновації в суднобудуванні та океанотехніці : XIII Міжнародна науково-технічна конференція : матеріали. – Миколаїв : НУК, 2022. – С. 108-110.

6. Volodymyr Blintsov, Andriy Tarchuk, Viktoriia Trybulkevich. (2023). The task of creating marine robotics for the operation of engineering structures on the Ukrainian shelf. In book: Recent Research on Sedimentology, Stratigraphy, Paleontology, Tectonics, Geochemistry, Volcanology and Petroleum Geology. Publisher : Springer Nature, pp.215-219).

https://www.researchgate.net/publication/397079534_The_Task_of_Creating_Marine_Robotics_for_the_Operation_of_Engineering_Structures_on_the_Ukrainian_Shelf.

<https://www.researchgate.net/publication/397079534>

7. Volodymyr Blintsov, Andriy Tarchuk, Viktoriia Trybulkevich. (2024). Robotic monitoring of facility security maritime critical infrastructure. Proceedings of the EMCEI (Scopus). 15-18 may, 2024. Marrakesh, Morocco. 5 pages.

8. Блінцов В.С., Тарчук А.А. (2024). Роботизовані технології охорони об'єктів морської критичної інфраструктури. Матеріали Всеукраїнської науково-технічної конференції з міжнародною участю «Сучасні технології проектування, побудови, експлуатації і ремонту суден, морських технічних засобів і інженерних споруд», 15-16 травня 2024 року. Миколаїв : Іліон, 2024. С. 126-131.

9. Блінцов В.С., Тарчук А.А., Фомбо Ж. Особливості конструкції та керування кмплексом «автономний ненаселений підводний апарат з самохідним прив'язним радіобуєм». – Матеріали IV Міжнародної науково-практичної конференції «Проблеми сталого розвитку морської галузі» (PSDMI – 2024). Херсон, 28–29 листопада 2024.

10. Блінцов В.С., Бабкін Г.В., Тарчук А.А. Основні задачі створення дволанкової автономної підводної системи. – Інновації в суднобудуванні та океанотехніці : XV Міжнародна науково-технічна конференція : матеріали. – Миколаїв : НУК, 2024. – С. 961-963.

11. Блінцов В.С., Бабкін Г.В., Костенко Д.В., Мороз В.В., Коробов В.І., Тарчук А.А. Проблеми проектування і застосування засобів морської робототехніки з буєм зв'язку. Матеріали Всеукраїнської науково-технічної конференції з міжнародною участю «Сучасні технології проектування, побудови, експлуатації і ремонту суден, морських технічних засобів і інженерних споруд», 22-23 травня 2025 року. Миколаїв : Іліон, 2025. С. 22-27.

12. Блінцов В.С., Тарчук А.А. Огляд та аналіз засобів підводної робототехніки для охорони об'єктів морської критичної інфраструктури. – Інновації в суднобудуванні та океанотехніці : XVI Міжнародна науково-технічна конференція : матеріали. – Миколаїв : НУК, 2025. – С. 52-55.

6. Особистий внесок здобувача в отриманні наукових результатів

В роботах, опублікованих у співавторстві, автору належать: у [1] – запропоновано концепцію удосконалення автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм, який поєднує переваги типових автономних та прив'язних ненаселених підводних апаратів, у результаті чого отримано архітектурно-конструктивний тип підводного апарата, робота якого не обмежена дистанцією до судна забезпечення; у [2] – експериментальні залежності коефіцієнтів підйомної сили та опору для шорсткої та шліфованої дугових несучих поверхонь (крил) буксированого радіобуя при різних кутах атаки; у [3] – застосування системного підходу до зовнішнього проектування автономного ненаселеного підводного апарата з буксированим радіобуєм; у [4] – генеральна множина основних завдань внутрішнього проектування АНПА-РБ та підмножина основних наукових задач для їх виконання, що утворює науково-методологічну основу внутрішнього проектування такого виду підводної робототехніки.

7. Апробація основних результатів дослідження на конференціях, симпозіумах, семінарах, тощо.

Основні положення і результати досліджень обговорювалися і отримали позитивні відгуки на 8 міжнародних науково-технічних конференціях: «Інновації в суднобудування та океанотехніці», 2022, 2024 і 2025 рр., м. Миколаїв, НУК ім. адм. Макарова; «The 3rd Mediterranean Geosciences Union Annual Meeting» (MedGU-23), Istanbul (Turkey), 2023 р.; «Сучасні технології проектування, побудови, експлуатації і ремонту суден, морських технічних засобів і інженерних споруд», 2024 р. і 2025 р., м. Миколаїв, НУК ім. адм. Макарова; «Проблеми сталого розвитку морської галузі» (PSDMI – 2024), м. Херсон, Херсонська державна морська академія, 2024 р.; «The 6th Euro-Mediterranean Journal for Environmental Integration» (EMJEI), Marrakesh, (Morocco), 2024 р.

8. Наукове значення виконаного дослідження із зазначенням наукових галузей та розділів програм навчальних курсів, де можуть бути застосовані отримані результати.

Полягає в тому, що вони утворюють науково-методологічну основу для швидкого та ефективного впровадження у вітчизняну галузь суднобудування нових знань та перспективних технічних рішень з підводної робототехніки охоронного призначення, що забезпечить технологічний суверенітет України у цьому прикладному науково-технічному напрямку. Результати дисертаційного дослідження використовуються у навчальному процесі НУК імені адмірала Макарова при підготовці магістрів у галузі знань “Механічна інженерія” (шифр галузі 13) за спеціальністю “Суднобудування” (код спеціальності 135).

9. Практична цінність результатів дослідження із зазначенням конкретного підприємства або галузі народного господарства, де вони можуть бути застосовані.

Отримані у результаті дисертаційних досліджень наукові результати можуть бути використані при створенні типорозмірного ряду підводних апаратів з буксируваними радіобуями різного цільового призначення – від наукових до оборонних і гуманітарних. Результати дослідження мають прикладне значення для підвищення ефективності охорони та моніторингу об’єктів морської критичної інфраструктури України в умовах мілководдя, де традиційні системи зв’язку та енергозабезпечення працюють обмежено. Рекомендації щодо застосування дугових крил для буксируваних радіобуїв мають прикладне значення для розробників морських роботизованих комплексів і можуть бути використані в навчальному процесі закладів вищої освіти.

Результати дисертації впроваджено на підприємстві ТОВ “Джемонт Ботярд”, а саме при розробці концепції створення в Україні новітніх засобів робототехніки охоронного призначення. Науково-технічні переваги роботи полягають у системному підході до проблеми проектування засобів морської робототехніки охоронного призначення, а також у розробці засобів морської робототехніки з покращеними експлуатаційними характеристиками. Соціально-економічні переваги роботи полягають у створенні наукового підґрунтя для побудови пошукових підводних апаратів-роботів з покращеними експлуатаційними характеристиками, а також у створенні конкурентоспроможної продукції морської робототехніки для експорту до країн, що потребують ефективних рішень для захисту своїх об’єктів критичної інфраструктури.

10. Оцінка структури дисертації, її мови та стилю викладання.

Дисертаційна робота складається зі вступу, чотирьох розділів, висновків, списку використаних джерел із 86 найменувань та двох додатків. Загальний обсяг роботи становить 164 сторінки, у тому числі 30 рисунків і 7 таблиць. Дисертація за структурою, мовою та стилем викладення відповідає вимогам до оформлення дисертацій.

11. Дотримання принципів академічної доброчесності.

За результатами науково-технічної експертизи дисертація Тарчука А.А. визнана оригінальною роботою, яка не містить елементів фальсифікації, компіляції, фабрикації, плагіату та запозичень.

УХВАЛИЛИ:

1. Дисертація Тарчука Андрія Андрійовича “Удосконалення проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів морської критичної інфраструктури” є завершеною науковою працею, в якій запроваджено науково-методологічну основу для швидкого та ефективного впровадження у вітчизняну галузь суднобудування нових знань та перспективних технічних рішень з підводної робототехніки охоронного призначення, що забезпечить технологічний суверенітет України у цьому прикладному науково-технічному напрямку., що має важливе значення для галузі знань 13 – Механічна інженерія, а саме спеціальності 135 – Суднобудування:

а) основні положення та результати досліджень висвітлені у 12 друкованих наукових працях, у тому числі у 3 періодичних наукових фахових виданнях України категорії «Б», 1 зарубіжному періодичному фаховому виданні, яке індексується у базі «Scopus» (Q2), та у матеріалах 2 науково-технічних конференцій, виданих видавництвом «Springer».

б) дисертація відповідає вимогам наказу МОН України № 40 від 12.01.2017 р. “Про затвердження вимог до оформлення дисертації”, Постанови Кабінету Міністрів України № 44 від 12.01.2022 р. “Про затвердження Порядку присудження ступеня доктора філософії та скасування рішення разової спеціалізованої вченої ради закладу вищої освіти, наукової установи про присудження ступеня доктора філософії” (із змінами внесеними згідно з Постановами КМ № 341 від 21.03.2022, № 502 від 19.05.2023, № 507 від 03.05.2024);

в) з урахуванням наукової зрілості та професійних якостей Тарчука Андрія Андрійовича дисертація “ Удосконалення проєктування автономного ненаселеного підводного апарата з радіобуєм для охорони об’єктів морської критичної інфраструктури ” рекомендується до захисту у разовій спеціалізованій вченій раді.

2. Пропонувати Вченій раді НУК імені адмірала Макарова утворити разову спеціалізовану вчену раду у складі:

Голова ради: д-р. техн. наук, професорка Казимиренко Юлія Олексіївна, завідувачка кафедри матеріалознавства і технології металів НУК.

Члени:

Рецензенти:

- д-р. техн. наук, доцент Трунін Костянтин Станіславович, професор кафедри двигунів та енергетичних установок ПННІ НУК;

- канд. техн. наук, доцент Клочков Олександр Павлович, доцент кафедри електричної інженерії та роботизованих комплексів НУК.

Опоненти:

- д-р. техн. наук, професор Казарєзов Анатолій Якович, професор кафедри інженерних технологій Міжнародного класичного університету ім. П. Орлика.

- канд. техн. наук, доцентка Заєць Анастасія Юріївна, доцентка кафедри суднобудування і судноремонту ім. проф. Ю.Л. Воробйова Одеського національного морського університету.

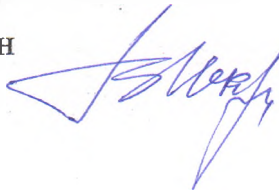
За ухвалу проголосували:

“За” – 18

“Проти” – немає

“Утримались” – немає.

Головуючий на засіданні
фахового семінару,
гарант освітньої програми «Суднобудування»,
ступеня вищої освіти «Доктор філософії»,
д-р. техн. наук, професор, завідувач
кафедри теорії та проектування суден



Валерій НСКРАСОВ